

# Връзка между минималните Лоренцови повърхнини в $\mathbb{R}_2^4$ и $\mathbb{R}_1^3$

Красимир Кънчев, Огнян Касабов

София, БЪЛГАРИЯ

Декември, 2023

## 1 Въведение

- Канонични изотермични и изотропни координати

## 2 Минимални Лоренцови повърхнини в $\mathbb{R}_2^4$ и $\mathbb{R}_1^3$ , зададени с канонични изотропни координати

- Представяне на Вайерщрас за минималните Лоренцови повърхнини в  $\mathbb{R}_2^4$  в изотропни координати
- Представяне на Вайерщрас за минималните Лоренцови повърхнини в  $\mathbb{R}_1^3$  в изотропни координати

## 3 Съответствие между минималните Лоренцови повърхнини в $\mathbb{R}_2^4$ и двойките минимални Лоренцови повърхнини в $\mathbb{R}_1^3$

- Съответствие между изотропните криви в  $\mathbb{R}_2^4$  и двойките изотропни криви в  $\mathbb{R}_1^3$
- Съответствие между минималните Лоренцови повърхнини в  $\mathbb{R}_2^4$  и  $\mathbb{R}_1^3$

Всяка Лоренцова повърхнина в  $\mathbb{R}_k^n$  притежава

Изотермични и изотропни локални координати

$$I = E(du^2 - dv^2); \quad I = 2Fdt_1 dt_2 .$$

$$t_1 = u + v; \quad t_2 = u - v .$$

В работата

**Kanchev K.; Kassabov O.; Milousheva V.**, *Explicit solving of the system of natural PDEs of minimal Lorentz surfaces in  $\mathbb{R}_2^4$* , Journal of Mathematical Analysis and Applications **510**(1), (2022),

за дадена минимална Лоренцова повърхнина в  $\mathbb{R}_2^4$  от общ тип са въведени канонични изотропни координати.

# Минимални Лоренцови повърхнини и изотропни криви

Нека  $\mathcal{M} = (\mathcal{D}, x)$  е **минимална Лоренцова повърхнина**, зададена с изотропни координати.

Минимална Лоренцова повърхнина

$$x(t_1, t_2) = \frac{\alpha_1(t_1) + \alpha_2(t_2)}{2},$$

където  $(\alpha_1, \alpha_2)$  са **двойка изотропни криви**, а  $(t_1, t_2)$  са двойка изотропни координати за  $\mathcal{M}$ . ( $\alpha_1'^2 = 0$ ;  $\alpha_2'^2 = 0$ ).

Канонични изотропни координати

$$\alpha_1''^2 = \pm 1; \quad \alpha_2''^2 = \pm 1.$$

Канонично представяне на Вайерщрас в  $\mathbb{R}_2^4$ 

Нека  $M$  е минимална Лоренцова повърхнина от общ тип в  $\mathbb{R}_2^4$ , зададена с канонични изотропни координати.

За съответните на  $M$  изотропни криви  $\alpha_1$  и  $\alpha_2$  е в сила:

$$\alpha'_i = \left( \frac{\omega_i}{2} \frac{g_i h_i + 1}{\sqrt{|g'_i h'_i|}}, \frac{\omega_i}{2} \frac{g_i h_i - 1}{\sqrt{|g'_i h'_i|}}, \frac{\omega_i}{2} \frac{h_i - g_i}{\sqrt{|g'_i h'_i|}}, \frac{\omega_i}{2} \frac{h_i + g_i}{\sqrt{|g'_i h'_i|}} \right),$$

където:  $i = 1; 2$ ;  $\omega_i = \pm 1$ , а  $(g_i, h_i)$  са две двойки гладки реални функции, такива че:

Функциите  $(g_i, h_i)$  удовлетворяват условията:

$$g'_1 h'_1 \neq 0; \quad g'_2 h'_2 \neq 0; \quad g_1(t_1) \neq g_2(t_2); \quad h_1(t_1) \neq h_2(t_2).$$

Трансформационни формули при движение в  $\mathbb{R}_2^4$ 

Две изотропни криви  $\hat{\alpha}$  и  $\alpha$  са свързани със собствено движение в  $\mathbb{R}_2^4$  от вида:  $\hat{\alpha}(t) = A\alpha(t) + b$ , където  $A \in \mathbf{SO}(2, 2, \mathbb{R})$  и  $b \in \mathbb{R}_2^4$ , тогава и само тогава, когато:

$(\hat{g}, \hat{h})$  и  $(g, h)$  са свързани с дробно-линейни функции:

$$\hat{g} = \frac{a_1 g + b_1}{c_1 g + d_1}; \quad \hat{h} = \frac{a_2 h + b_2}{c_2 h + d_2}; \quad a_1, b_1, c_1, d_1, a_2, b_2, c_2, d_2 \in \mathbb{R};$$

$$a_1 d_1 - b_1 c_1 = a_2 d_2 - b_2 c_2 = \pm 1.$$

Детерминантите на дробно-линейните функции са равни на "+1" при ортохронни движения и съответно са равни на "-1" при неортохронни движения.

## Общо решение на системата естествени ЧДУ на минималните Лоренцови повърхнини в $\mathbb{R}_2^4$

Нека  $K$  и  $\varkappa$  са съответно Гаусовата кривина и кривината на нормалната свързаност (нормалната кривина).

Формули за  $K$  и  $\varkappa$  в канонични изотропни координати:

$$K = \frac{8\sqrt{|g'_1 h'_1 g'_2 h'_2|}}{|(g_1 - g_2)(h_1 - h_2)|} \left( \frac{g'_1 g'_2}{(g_1 - g_2)^2} + \frac{h'_1 h'_2}{(h_1 - h_2)^2} \right);$$

$$\varkappa = \frac{8\sqrt{|g'_1 h'_1 g'_2 h'_2|}}{|(g_1 - g_2)(h_1 - h_2)|} \left( \frac{g'_1 g'_2}{(g_1 - g_2)^2} - \frac{h'_1 h'_2}{(h_1 - h_2)^2} \right),$$

където  $(g_i, h_i)$  са двете двойки гладки реални функции, участващи в каноничното представяне на Вайерщрас.

Канонично представяне на Вайерщрас в  $\mathbb{R}_1^3$ 

Нека  $\mathcal{M}$  е минимална Лоренцова повърхнина от общ тип в  $\mathbb{R}_1^3$ , зададена с канонични изотропни координати.

За съответните на  $\mathcal{M}$  изотропни криви  $\alpha_1$  и  $\alpha_2$  е в сила:

$$\alpha'_i = \left( \frac{\omega_i}{2} \frac{g_i^2 + 1}{|g'_i|}, \frac{\omega_i}{2} \frac{g_i^2 - 1}{|g'_i|}, \omega_i \frac{g_i}{|g'_i|} \right); \quad \omega_i = \pm 1,$$

където  $g_i$ ;  $i = 1, 2$  са две гладки реални функции, такива че:

Функциите  $g_i$  удовлетворяват условията:

$$g'_1(t_1) \neq 0; \quad g'_2(t_2) \neq 0; \quad g_1(t_1) \neq g_2(t_2).$$



Трансформационни формули при движение в  $\mathbb{R}_1^3$ 

Две изотропни криви  $\hat{\alpha}$  и  $\alpha$  са свързани със движение (възможно несобствено) в  $\mathbb{R}_1^3$  от вида:  $\hat{\alpha}(t) = A\alpha(t) + b$ , където  $A \in \mathbf{SO}(2, 1, \mathbb{R})$  и  $b \in \mathbb{R}_1^3$ , тогава и само тогава, когато:

$\hat{g}$  и  $g$  са свързани с дробно-линейни функции:

$$\hat{g} = \frac{ag + b}{cg + d}; \quad a, b, c, d \in \mathbb{R};$$

$$ad - bc = \pm 1.$$

Детерминантите на дробно-линейната функция е равна на "+1" при собствени ортохронни и несобствени неортохронни движения, а съответно е равна на "-1" при собствени неортохронни и несобствени ортохронни движения.

Съответствие между изотропните криви в  $\mathbb{R}_2^4$  и  $\mathbb{R}_1^3$ 

Нека  $\alpha$  е изотропна крива в  $\mathbb{R}_2^4$  с естествен параметър.

$\alpha$  има представяне на Вайерщрас от вида:

$$\alpha' = \left( \frac{\omega}{2} \frac{gh+1}{\sqrt{|g'h'|}}, \frac{\omega}{2} \frac{gh-1}{\sqrt{|g'h'|}}, \frac{\omega}{2} \frac{h-g}{\sqrt{|g'h'|}}, \frac{\omega}{2} \frac{h+g}{\sqrt{|g'h'|}} \right),$$

където  $(g, h); g'h' \neq 0$  са две гладки реални функции, а  $\omega = \pm 1$ .

Съответствие между изотропните криви в  $\mathbb{R}_2^4$  и  $\mathbb{R}_1^3$ 

От функциите  $g$  и  $h$  получаваме две изотропни криви в  $\mathbb{R}_1^3$ .

$\alpha_g$  и  $\alpha_h$  имат представяне на Вайерщрас от вида:

$$\alpha'_g = \left( \frac{\omega_g}{2} \frac{g^2 + 1}{|g'|}, \frac{\omega_g}{2} \frac{g^2 - 1}{|g'|}, \omega_i \frac{g}{|g'|} \right); \quad \omega_g = \pm 1,$$

$$\alpha'_h = \left( \frac{\omega_h}{2} \frac{h^2 + 1}{|h'|}, \frac{\omega_h}{2} \frac{h^2 - 1}{|h'|}, \omega_i \frac{h}{|h'|} \right); \quad \omega_h = \pm 1.$$

Така на всяка неизродена изотропна крива в  $\mathbb{R}_2^4$  съпоставихме две неизродени изотропни криви в  $\mathbb{R}_1^3$ , определени с точност до несобствено движение.

## Свойства на съответствието между изотропните криви

Полученото изображение ще означаваме накратко:

$$\alpha \rightarrow (\alpha_g, \alpha_h).$$

Съответствието е инвариантно при собствено движение в  $\mathbb{R}_2^4$  и при смяна на параметъра.

Ако  $\hat{\alpha}$  се получава от  $\alpha$  чрез несобствено движение в  $\mathbb{R}_2^4$ , то:

$$\hat{\alpha} \rightarrow (\alpha_h, \alpha_g).$$

Ако  $\hat{\alpha}$  се получава от  $\alpha$  чрез антиизометрия в  $\mathbb{R}_2^4$ , то:

$$\hat{\alpha} \rightarrow (\alpha_g, \alpha_{-h}).$$

## Съответствие между минималните Лоренцови повърхнини в $\mathbb{R}_2^4$ и $\mathbb{R}_1^3$

Нека  $\mathcal{M}$  е **минимална Лоренцова повърхнина от общ тип в  $\mathbb{R}_2^4$** , зададена с канонични изотропни координати.

$$x(t_1, t_2) = \frac{\alpha_1(t_1) + \alpha_2(t_2)}{2}.$$

$$\alpha_1 \rightarrow (\alpha_{1g}, \alpha_{1h}); \quad \alpha_2 \rightarrow (\alpha_{2g}, \alpha_{2h}).$$

$$x_g = \frac{\alpha_{1g} + \alpha_{2g}}{2}; \quad x_h = \frac{\alpha_{1h} + \alpha_{2h}}{2}.$$

Така получаваме **две минимални Лоренцови повърхнини от общ тип  $\mathcal{M}_g$  и  $\mathcal{M}_h$  в  $\mathbb{R}_1^3$** .

# Свойства на съответствието между минималните Лоренцови повърхнини

Полученото изображение ще означаваме накратко:

$$\mathcal{M} \rightarrow (\mathcal{M}_g, \mathcal{M}_h).$$

Съответствието е инвариантно при собствено движение в  $\mathbb{R}_2^4$  и при смяна на координатите.

Ако  $\hat{\mathcal{M}}$  се получава от  $\mathcal{M}$  чрез несобствено движение в  $\mathbb{R}_2^4$ , то:

$$\hat{\mathcal{M}} \rightarrow (\mathcal{M}_h, \mathcal{M}_g).$$

Ако  $\hat{\mathcal{M}}$  се получава от  $\mathcal{M}$  чрез антиизометрия в  $\mathbb{R}_2^4$ , то:

$$\hat{\mathcal{M}} \rightarrow (\mathcal{M}_g, \mathcal{M}_{-h}).$$

Връзка между кривините  $K$  и  $\varkappa$  на  $\mathcal{M}$  в  $\mathbb{R}_2^4$  и кривините  $K_g$  и  $K_h$  на  $\mathcal{M}_g$  и  $\mathcal{M}_h$  в  $\mathbb{R}_1^3$ .

При условие  $|K| > |\varkappa| \iff \alpha_1''^2 \alpha_2''^2 > 0$ , а  $\eta = \text{sign } K$ :

$$K = \eta \sqrt[4]{|K_g K_h|} \frac{\sqrt{|K_g|} + \sqrt{|K_h|}}{2}; \quad \varkappa = \eta \sqrt[4]{|K_g K_h|} \frac{\sqrt{|K_g|} - \sqrt{|K_h|}}{2}.$$

При условие  $|K| < |\varkappa| \iff \alpha_1''^2 \alpha_2''^2 < 0$ , а  $\eta = \text{sign } \varkappa$ :

$$K = \eta \sqrt[4]{|K_g K_h|} \frac{\sqrt{|K_g|} - \sqrt{|K_h|}}{2}; \quad \varkappa = \eta \sqrt[4]{|K_g K_h|} \frac{\sqrt{|K_g|} + \sqrt{|K_h|}}{2}.$$

Благодаря!